**Лабораторная работа № 3. Реализация интеллектуальной сортировки**

1. Задачи компьютерного зрения и их краткое описание
2. Приёмы улучшения распознавания изображения
3. Дайте определение манипуляционному роботу.
4. Дайте развернутое определение динамической модели.
5. Дайте определение числу степеней свободы.
6. Дайте определения обобщённой координате и обобщённой силе.
7. Приведите постановку и примеры решения прямой и обратной задач кинематики робота.
8. Подзадачи управления движением роботов
9. Как и для чего производят юстировку робота